

Corrigé du contrôle n°4 du 15 mai 2015

Exercice 1 - 1. La famille B' est une base de \mathbb{R}^3 si et seulement si pour tout $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ le système $(S) : x'\vec{v}_1 + y'\vec{v}_2 + z'\vec{v}_3 = (x, y, z)$ possède une unique solution. On a $(S) \Leftrightarrow$

$$\begin{cases} x' + z' = x \\ 2x' + y' + z' = y \\ 3x' + 2y' + 2z' = z \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \boxed{x'} + z' = x \\ y' - z' = -2x + y \\ 2y' - z' = -3x + z \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \boxed{x'} + z' = x \\ \boxed{y'} - z' = -2x + y \\ \boxed{z'} = x - 2y + z \end{cases} ,$$

et B' est bien une base.

2. La matrice de passage P de la base canonique B de \mathbb{R}^3 à B' est $P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \\ 3 & 2 & 2 \end{pmatrix}$. Elle

est inversible d'après le cours (d'inverse la matrice de passage de B' à B). Cette matrice est celle associée au système de Cramer $(S) : PX' = X$ de la question 1.

3. Les coordonnées (x', y', z') de $\vec{v} = (x, y, z)$ dans la base B' est la solution du système (S) de la question 1, c'est-à-dire

$$x' = x - z' = 2y - z, \quad y' = -2x + y + z' = -x - y + z, \quad z' = x - 2y + z.$$

Exercice 2 - 1. On a $\vec{v} = (x, y, z) \in E \Leftrightarrow x = y + z \Leftrightarrow \vec{v} = y(1, 1, 0) + z(1, 0, 1)$. E est donc un plan de base $\vec{v}_2 = (1, 1, 0)$ et $\vec{v}_3 = (1, 0, 1)$.

2. On a $\ell(\vec{v}_1) = -1 \neq 0$ et donc $\vec{v}_1 \notin E$. Par conséquent $E \cap D = \{\vec{0}\}$. Comme de plus $\dim E + \dim D = 3$, on a bien $\mathbb{R}^3 = E \oplus D$.

3. On a par linéarité de ℓ , $\ell(\vec{u}) = \ell(\vec{v}) + \ell(\vec{v}')\ell(\vec{v}_1) = \ell(\vec{v}) - \ell(\vec{v}') = 0$, et donc $\vec{u} \in E$.

4. Avec les notations précédentes, on a $\vec{v} = \vec{u} - \ell(\vec{v})\vec{v}_1$, avec $\vec{u} \in E$ et $-\ell(\vec{v})\vec{v}_1 \in D$. La projection sur E le long de D est donc l'application $p : \vec{v} \mapsto \vec{u} = \vec{v} + \ell(\vec{v})\vec{v}_1$.

Sa matrice P s'obtient en prenant l'image de la base canonique, c'est-à-dire $P = \begin{pmatrix} 2 & -1 & -1 \\ 1 & 0 & -1 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix}$.

La matrice P n'est pas inversible puisque $\ker P = D \neq \{\vec{0}\}$ par définition.

5. D'après la question 4, la projection sur D le long de E est l'application $q : \vec{v} \mapsto -\ell(\vec{v})\vec{v}_1$.

On a donc dans la base canonique $Q = \text{Mat}(q) = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$. On peut vérifier que

$P + Q = I_3$, par définition même de ces deux projections.

Exercice 3 - 1. On a $f(x, y) = (x, y) \Leftrightarrow -x - 2y = x$ et $3x + 4y = y \Leftrightarrow x + y = 0$, et $\vec{v}_1 = (1, -1)$ convient.

On a $f(x, y) = 2(x, y) \Leftrightarrow -x - 2y = 2x$ et $3x + 4y = 2y \Leftrightarrow 3x + 2y = 0$, et $\vec{v}_2 = (-2, 3)$ convient.

2. Les deux vecteurs \vec{v}_1 et \vec{v}_2 forment une base B' de \mathbb{R}^2 car il ne sont pas colinéaires. Par construction de B' , la matrice de f dans la base B' est $A' = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$.

3. On a par une récurrence immédiate $(A')^n = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2^n \end{pmatrix}$.

4. D'après la formule de changement de base du cours, on a $A' = P^{-1}AP$. D'où

$$\begin{aligned} (A')^n &= (P^{-1}AP)(P^{-1}AP) \cdots (P^{-1}AP) \quad n \text{ fois,} \\ &= P^{-1}A^nP \quad \text{car } PP^{-1} = I_2 \text{ matrice identité.} \end{aligned}$$

C'est en fait la formule de changement de base pour l'endomorphisme $f^n = f \circ f \circ \cdots \circ f$.

5. On a donc $A^n = P(A')^n P^{-1}$, avec $P = \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ -1 & 3 \end{pmatrix}$ et $P^{-1} = \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$. On obtient

$$A^n = \begin{pmatrix} 3 - 2^{n+1} & 2 - 2^{n+1} \\ -3 + 3 \times 2^n & -2 + 3 \times 2^n \end{pmatrix}.$$

Exercice 4 - 1. On a par hypothèse

$$X_{n+1} = \begin{pmatrix} J_{n+1} \\ A_{n+1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} rA_n \\ 1/2J_n + sA_n \end{pmatrix} = MX_n \quad \text{avec } M = \begin{pmatrix} 0 & r \\ 1/2 & s \end{pmatrix}.$$

2. $X = X_n = (J, A)$ est une population stationnaire ssi $X = MX \Leftrightarrow$

$$\begin{cases} J = rA \\ A = J/2 + sA \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} J = rA \\ A = rA/2 + sA \Leftrightarrow (1 - r/2 - s)A = 0 \end{cases}$$

Si on veut $A > 0$, on doit donc avoir $1 - r/2 - s = 0$, auquel cas $X = (rA, A)$ est une population stationnaire.

3. Une exploitation de taille X produit N adultes par an si $MX - X = (M - I_2)X = \begin{pmatrix} 0 \\ N \end{pmatrix}$

avec $M - I_2 = \begin{pmatrix} -1 & r \\ 1/2 & s - 1 \end{pmatrix}$. La matrice $M - I_2$ est inversible si $\det(M - I_2) = 1 - s - r/2 \neq 0$.

Si de plus $s + r/2 > 1$, alors $(M - I_2)^{-1} = \frac{1}{1 - s - r/2} \begin{pmatrix} s - 1 & -r \\ -1/2 & -1 \end{pmatrix}$ a des coefficients **positifs**.

La population (positive) cherchée est alors

$$X = (M - I_2)^{-1} \begin{pmatrix} 0 \\ N \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{rN}{s + r/2 - 1} \\ \frac{N}{s + r/2 - 1} \end{pmatrix}.$$