

Corrigé de l'examen partiel du 27 octobre 2023

Exercice I (Question de cours)

Soit $f: E \rightarrow E$ un endomorphisme d'un espace vectoriel réel de dimension finie. Que signifie l'énoncé « f est diagonalisable » ?

(Il n'est pas attendu que vous écriviez la définition avec des symboles mathématiques comme \forall, \exists, \dots ; un énoncé en français, mais rigoureux, suffit.)

L'endomorphisme f est diagonalisable si et seulement s'il existe une base $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ de E formée de vecteurs propres, c'est-à-dire que pour tout $i \in \{1, \dots, n\}$, il existe $\lambda_i \in \mathbf{R}$ tel que $f(e_i) = \lambda_i e_i$.

Exercice II (Vrai ou faux)

Pour chacune des affirmations suivantes, dire si elle est vraie ou fausse, et suivant le cas, en donner une brève démonstration ou produire un contre-exemple.

(1) Toute symétrie vectorielle est un isomorphisme.

Vrai. Si s est une symétrie d'un espace vectoriel E , alors $s \circ s = \text{Id}_E$, ce qui montre que s est inversible et est son propre inverse (on dit que s est une involution), donc s est un isomorphisme.

(2) Tout endomorphisme nilpotent est diagonalisable.

Faux. Si f est un endomorphisme nilpotent, sa seule valeur propre est 0, donc si f est diagonalisable, on doit avoir $f = 0$. Tout endomorphisme nilpotent non nul est un contre-exemple : on peut par exemple prendre l'endomorphisme associé à la matrice $\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$.

(3) Si deux matrices sont équivalentes, alors elles sont semblables.

Faux. On peut trouver deux matrices non semblables qui sont équivalentes. Par exemple, dans les matrices carrées de taille 2, la matrice identité et la matrice diagonale ayant pour coefficients diagonaux 1 et -1 sont équivalentes (puisque toutes les deux de rang 2), mais non semblables, puisqu'elles sont toutes les deux diagonalisables, mais n'ont pas les mêmes valeurs propres.

(4) Si f est diagonalisable, alors les espaces propres de f sont tous de dimension 1.

Faux. L'identité de \mathbf{R}^2 est diagonalisable et l'espace propre associé à la valeur propre 1 est de dimension 2.

(5) Il existe deux plans vectoriels \mathcal{P}_1 et \mathcal{P}_2 dans \mathbf{R}^3 tels que $\mathcal{P}_1 \cap \mathcal{P}_2$ soit un singleton.

Faux. Plus généralement, on sait bien que l'intersection de deux plans *affines* de \mathbf{R}^3 est soit un plan (si les deux plans sont égaux), soit une droite, soit vide (si les deux plans sont parallèles et distincts; cas qui est impossible pour des plans vectoriels).

(Alternativement, de façon plus algébrique, le plan vectoriel \mathcal{P}_1 est le noyau d'une forme linéaire $\varphi: \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}$. Notons $\psi: \mathcal{P}_2 \rightarrow \mathbf{R}$ la restriction de φ à \mathcal{P}_2 . L'intersection $\mathcal{P}_1 \cap \mathcal{P}_2$ est le noyau de ψ . La dimension du noyau de ψ est égale à $\dim \mathcal{P}_2 - \dim \text{Im } \psi = 2 - \dim \text{Im } \psi$ d'après le théorème du rang. Comme $\dim \text{Im } \psi \in \{0, 1\}$, la dimension de $\mathcal{P}_1 \cap \mathcal{P}_2$ vaut 1 ou 2 : elle est donc différente de 0.)

Exercice III

Déterminer une équation cartésienne du plan vectoriel dans \mathbf{R}^3 engendré par les vecteurs $f_1 = (4, 1, 2)$ et $f_2 = (1, -5, -3)$.

(Notons qu'il est évident que f_1 et f_2 ne sont pas colinéaires, donc ils engendrent bien un plan vectoriel.)

Un vecteur $u = (x, y, z)$ appartient à $\text{Vect}(f_1, f_2)$ si et seulement si le déterminant $\det(f_1, f_2, u) = 0$. En calculant ce déterminant de vecteurs, nous obtiendrons l'équation cartésienne voulue :

$$\det(f_1, f_2, u) = \begin{vmatrix} 4 & 1 & x \\ 1 & -5 & y \\ 2 & -3 & z \end{vmatrix}$$

Il est recommandable de développer ce déterminant selon la dernière colonne :

$$\begin{aligned} \det(f_1, f_2, u) &= \begin{vmatrix} 1 & -5 \\ 2 & -3 \end{vmatrix} \cdot x - \begin{vmatrix} 4 & 1 \\ 2 & -3 \end{vmatrix} \cdot y + \begin{vmatrix} 4 & 1 \\ 1 & -5 \end{vmatrix} \cdot z \\ &= 7x + 14y - 21z = 7 \cdot (x + 2y - 3z) \end{aligned}$$

Le plan vectoriel engendré par les vecteurs f_1 et f_2 admet $x + 2y - 3z = 0$ comme équation cartésienne.

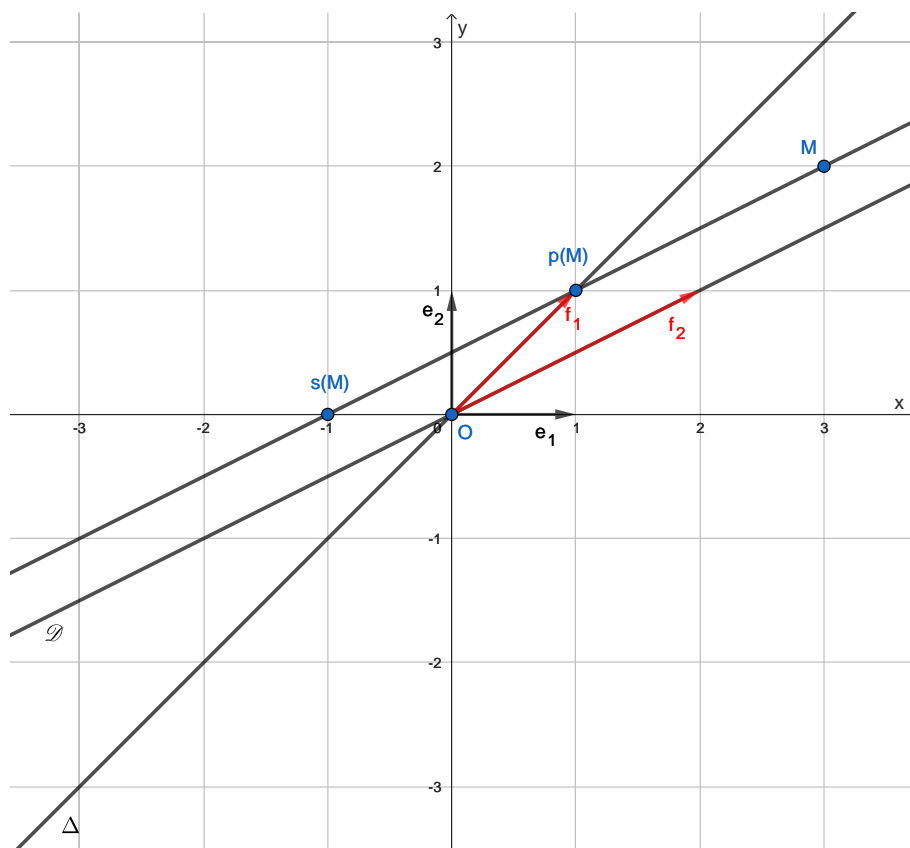
(Alternativement, on peut déterminer les triplets $(a, b, c) \in \mathbf{R}^3$ tels que f_1 et f_2 soient solutions de l'équation $ax + by + cz = 0$, ce qui conduit à résoudre un système linéaire homogène de deux équations en trois variables (a, b, c) . Une solution non triviale à ce système d'équations fournit l'équation voulue.)

Exercice IV

Dans \mathbf{R}^2 , on considère les vecteurs $e_1 = (1, 0)$, $e_2 = (0, 1)$, $f_1 = (1, 1)$, $f_2 = (2, 1)$. On note Δ la droite vectorielle $\text{Vect}(f_1)$ et \mathcal{D} la droite vectorielle $\text{Vect}(f_2)$.

On note $p: \mathbf{R}^2 \rightarrow \mathbf{R}^2$ la projection vectorielle sur Δ parallèlement à \mathcal{D} et $s: \mathbf{R}^2 \rightarrow \mathbf{R}^2$ la symétrie vectorielle d'axe Δ parallèlement à \mathcal{D} .

(1) Faire une figure sur laquelle vous représenterez les axes, les vecteurs e_1, e_2, f_1, f_2 , les droites Δ et \mathcal{D} , le point $M = (3, 2)$, ainsi que $p(M)$ et $s(M)$.



(2) Déterminer $p(f_1)$, $p(f_2)$, $s(f_1)$, $s(f_2)$.

Comme f_1 appartient à l'axe Δ , on a $p(f_1) = f_1$ et $s(f_1) = f_1$. Le vecteur f_2 appartient à la droite vectorielle \mathcal{D} , donc $p(f_2) = 0$, et $s(f_2) = -f_2$.

(3) Les endomorphismes p et s sont-ils diagonalisables? Si oui, donnez leurs valeurs propres.

Les vecteurs (f_1, f_2) formant une base, la question précédente montre que ce sont des vecteurs propres à la fois pour p et s , qui sont donc diagonalisables. Les valeurs propres (simples) de p sont 1 et 0 et celles de s sont 1 et -1 .

(Les deux questions suivantes *peuvent* être traitées indépendamment des questions précédentes.)

(4) Calculer $p(e_1)$, $s(e_1)$, $p(e_2)$, $s(e_2)$. On pourra s'aider de la figure (auquel cas, pour éviter de la surcharger, refaire une figure avec les droites Δ , \mathcal{D} et les points pertinents pour cette question), ou bien procéder de façon plus algébrique.

Procédons de façon algébrique. On remarque que $e_1 = f_2 - f_1$, donc $p(e_1) = p(f_2) - p(f_1) = -f_1 = (-1, -1)$ et $s(e_1) = s(f_2) - s(f_1) = -f_2 - f_1 = (-3, -2)$.

Pour le vecteur e_2 , on peut utiliser la relation $e_2 = f_1 - e_1$, et donc $p(e_2) = p(f_1) - p(e_1) = f_1 - p(e_1) = (1, 1) - (-1, -1) = (2, 2)$. De même, $s(e_2) = s(f_1) - s(e_1) = f_1 - s(e_1) = (1, 1) - (-3, -2) = (4, 3)$.

(5) Déterminer les matrices respectives P et S des endomorphismes p et s dans la base canonique (e_1, e_2) .

Les résultats obtenus à la question précédente montrent que :

$$P = \begin{pmatrix} -1 & 2 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} \quad S = \begin{pmatrix} -3 & 4 \\ -2 & 3 \end{pmatrix}$$

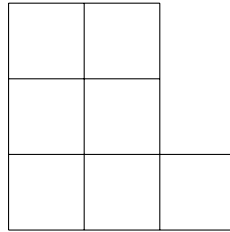
On note $F := \left(\begin{array}{c|c} 1 & 2 \\ \hline 1 & 1 \end{array} \right) \in M_2(\mathbf{R})$.

(6) Sans trop faire de calculs, déterminer les coefficients des matrices $F^{-1}PF$ et $F^{-1}SF$.

On remarque que les vecteurs-colonnes F correspondent aux vecteurs f_1 et f_2 . Déterminer $F^{-1}SF$ et $F^{-1}PF$ revient à déterminer les matrices de s et p dans la base (f_1, f_2) , ce qui a essentiellement été fait à la question (2), donc :

$$F^{-1}PF = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \quad F^{-1}SF = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

Exercice V



On suppose que f est un endomorphisme nilpotent d'un espace vectoriel réel E dont le tableau de Young associé est le tableau ci-dessus.

(1) Déterminer $\dim E$. (Pour cette question comme pour les suivantes, ne pas oublier de dire comment vous obtenez votre résultat.)

| Le nombre de cases dans le tableau est 7, donc $\dim E = 7$.

(2) Déterminer $\dim \ker(f)$.

| Le nombre de cases sur la dernière ligne est 3, donc $\dim \ker f = 3$.

(3) Déterminer $\dim \ker(f^2)$.

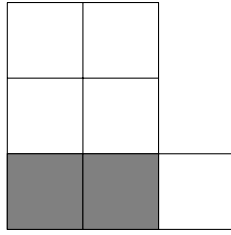
| Le nombre total de cases sur les deux dernières lignes est 5, donc $\dim \ker(f^2) = 5$.

(4) Quel est le plus petit entier naturel r tel que $f^r = 0$.

| Le tableau possède 3 lignes, donc l'indice de nilpotente r est égal à 3.

(5) Déterminer $\dim(\text{Im } f \cap \ker f)$.

| $\text{Im } f \cap \ker f$ admet pour base les vecteurs qui correspondent aux cases qui vérifient simultanément la condition qu'il existe une case au-dessus (appartenance à $\text{Im } f$) et qui sont sur la dernière ligne (appartenance à $\ker f$). Ce sont les deux cases grisées ci-dessous :



On en déduit que $\dim(\text{Im } f \cap \ker f) = 2$.

(6) Déterminer la matrice de Jordan de f .

Le tableau possède trois colonnes, donc la matrice de Jordan de f est formée de trois blocs de Jordan, qui ont pour dimensions successives 3, 3 et 1.

Si on note $J_3 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$, la matrice de Jordan de f admet la description diagonale par blocs suivante (où le bloc tout en bas à droite est de taille 1) :

$$\begin{pmatrix} J & 0 & 0 \\ 0 & J & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Autrement dit, la matrice de Jordan de f est :

$$\left(\begin{array}{ccc|ccc|c} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ \hline 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ \hline 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

(7) Montrer qu'il existe un autre endomorphisme nilpotent $g : E \rightarrow E$ tel que g et f ne soient pas semblables.

Il suffit de considérer un g nilpotent qui ait un autre tableau de Young que f . On peut par exemple prendre $g = 0$, dont avec le tableau de Young possède une seule ligne à 7 cases.

Exercice VI

On considère la matrice M suivante :

$$M = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \\ 3 & 2 & 1 \end{pmatrix}$$

Notons $f: \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}^3$ l'endomorphisme dont la matrice dans la base canonique est M . Notons $g := f - \text{id}$.

(1) Quelles sont les valeurs propres de M ?

La matrice M étant triangulaire inférieure, les valeurs propres de M sont les coefficients diagonaux de M . Ainsi, 1 est la seule valeur propre (triple) de M .

(2) La matrice M est-elle diagonalisable ?

La matrice M n'est pas diagonalisable. En effet, si elle l'était, elle serait semblable à la matrice identité, donc égale à la matrice identité, ce qui est absurde.

(3) Montrer que $M - I_3$ est une matrice nilpotente.

$$M - I_3 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 0 \\ 3 & 2 & 0 \end{pmatrix}$$

La matrice $M - I_3$ est « strictement triangulaire inférieure », c'est-à-dire triangulaire inférieure avec des zéros sur la diagonale. On en déduit que $M - I_3$ est nilpotente.

(4) Déterminer le tableau de Young de $M - I_3$.

Il est évident que $M - I_3$ est de rang 2, donc la dimension du noyau de $M - I_3$ est nécessairement 1. Sur le tableau de Young cherché, la dernière ligne contient donc une seule case. Comme $M - I_3$ est de taille 3, la seule possibilité est manifestement :



(5) Déterminer explicitement un vecteur u tel que $g(g(u)) \neq 0$. Calculer $v := g(u)$ et $w := g(v)$.

Notons $u := (1, 0, 0)$ le premier vecteur de la base canonique. Calculons $v := g(u) = (0, 2, 3)$ et $w := g(g(u)) = g(v)$.

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 0 \\ 3 & 2 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 4 \end{pmatrix}$$

Comme le vecteur $w = g(g(u))$ calculé ici est non nul, on obtient que $u = (1, 0, 0)$ convient.

(6) Montrer que $\mathcal{B} := (u, v, w)$ est une base de \mathbf{R}^3 .

Calculons par exemple le déterminant de ces vecteurs :

$$\det(u, v, w) = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 3 & 4 \end{vmatrix} = 8 \neq 0$$

Par conséquent, \mathcal{B} est bien une base de \mathbf{R}^3 .

(Plus abstraitement, il suffit de montrer que \mathcal{B} est une famille libre. Observons d'abord que $g(u) = v$, $g(v) = w$ et $g(w) = 0$. Si $\alpha u + \beta v + \gamma w = 0$, en appliquant g , on obtient $\alpha v + \beta w = 0$ et en réappliquant g , on obtient encore $\alpha w = 0$. Comme w est non nul, on obtient $\alpha = 0$, mézalor $\beta w = 0$, et donc $\beta = 0$, puis $\gamma w = 0$, donc $\gamma = 0$.)

(7) Quelle est la matrice de g dans la base \mathcal{B} .

La matrice de g dans la base \mathcal{B} est :

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

(8) Quelle est la matrice de f dans la base \mathcal{B} .

Comme $f = \text{Id} + g$, la matrice de f dans la base \mathcal{B} est :

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

(9) Déterminer explicitement une matrice inversible $P \in M_3(\mathbf{R})$ telle que

$$P^{-1}MP = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

D'après les résultats aux questions précédentes, la matrice suivante convient :

$$P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 3 & 4 \end{pmatrix}$$