

TD 04 : Sous-variétés différentielles

Calcul différentiel, immersions et submersions
1. CALCUL DIFFÉRENTIEL DANS $M_n(\mathbb{R})$

Soit $n \geq 1$. On munit \mathbb{R}^n d'une norme quelconque, et $E := M_n(\mathbb{R})$ de la norme d'opérateurs :

$$\|A\| := \sup_{v \in \mathbb{R}^n : \|v\| \leq 1} \|Av\|.$$

On rappelle que cette norme fait de E une algèbre de Banach : $\|AB\| \leq \|A\| \|B\|$ pour tous A et B dans E . On note de plus $U := GL_n(\mathbb{R})$.

(a) Calculer la différentielle de l'application :

$$f_1 : \begin{cases} E \times E & \rightarrow E \\ (A, B) & \mapsto AB \end{cases}.$$

(b) En déduire la différentielle de l'application :

$$f_2 : \begin{cases} E & \rightarrow E \\ A & \mapsto A^2 \end{cases}.$$

On s'intéresse maintenant à l'application inverse :

$$f : \begin{cases} U & \rightarrow U \\ A & \mapsto A^{-1} \end{cases}.$$

(c) Montrer que U est un ouvert dense de E et que f est analytique sur U .

(d) Montrer que, pour toute matrice $M \in E$ telle que $\|M\| < 1$, la matrice $(I - M)$ est inversible et :

$$(I - M)^{-1} = \sum_{k=0}^{+\infty} M^k.$$

(e) En déduire la différentielle de f .

Pour finir, on s'intéresse à l'application $\det : E \rightarrow \mathbb{R}$.

(f) Montrer que \det est analytique sur E .

(g) Calculer $D_I \det$ (on pourra calculer les dérivées partielles de \det dans une base bien choisie).

(h) En déduire la différentielle de \det sur U , puis sur E .

2. ENSEMBLES DE NIVEAU

On pose :

$$f : \begin{cases} \mathbb{R}^3 & \rightarrow \mathbb{R} \\ (x, y, z) & \mapsto x^2 + y^2 - z^2 \end{cases}.$$

(a) En quels points f est-elle une submersion ?

(b) Pour tout $t \in \mathbb{R}$, on pose $H_f(t) := f^{-1}(\{t\}) \subset \mathbb{R}^3$. Montrer que $\{H_f(t) : t \in \mathbb{R}\}$ forme une partition de \mathbb{R}^3 .

(c) Quelles sont les valeurs critiques et régulières de f ?

(d) Dessiner $H_f(-1)$ et $H_f(1)$. Que se passe-t-il pour les valeurs critiques ?

On pose maintenant :

$$g : \begin{cases} \mathbb{R}^3 & \rightarrow \mathbb{R} \\ (x, y, z) & \mapsto (\sqrt{x^2 + y^2} - 1)^2 + z^2 \end{cases}.$$

(e) Déterminer les points en lesquels ou bien g n'est pas dérivable, ou bien Dg s'annule.

(f) Dessiner $H_g(1/4)$ (indice : regarder d'abord ce qu'il se passe dans $\mathbb{R}_+ \times \{0\} \times \mathbb{R}$, puis utiliser le fait que $H_g(1/4)$ est une surface de révolution).

(g) Pour quelles valeurs de t l'espace $H_g(t)$ est-il une sous-variété ?

3. PARAMÉTRISATION DE SPHÈRES

Le but de cet exercice est de paramétrer les sphères de dimension 1, 2 et 3. On commence par la dimension 1, en posant :

$$f_1 : \begin{cases} \mathbb{R} & \rightarrow \mathbb{R}^2 \\ x & \mapsto (\cos(x), \sin(x)) \end{cases} .$$

(a) Montrer que f_1 est une immersion.

Maintenant, on étudie la dimension 2 et aux coordonnées sphériques. On pose :

$$f_2 : \begin{cases} \mathbb{R}^2 & \rightarrow \mathbb{R}^3 \\ (x, y) & \mapsto (\cos(x) \cos(y), \sin(x) \cos(y), \sin(y)) \end{cases} .$$

(b) Vérifier que l'image de f_2 est la sphère unité \mathbb{S}_2 .

(c) Déterminer le rang de $D_{(x,y)} f_2$ pour $(x, y) \in \mathbb{R}^2$. En quels points f_2 est-elle une immersion ?

Pour tout $n \geq 1$, il existe des coordonnées sphériques généralisées qui paramètrent la sphère unité de dimension n . Il peut d'ailleurs être instructif de trouver la formule correspondante. Cependant, il existe une autre paramétrisation intéressante en dimension 3, la paramétrisation de Hopf. On pose :

$$f_3 : \begin{cases} \mathbb{R}^3 & \rightarrow \mathbb{R}^4 \\ (x, y, z) & \mapsto (\cos(x) \cos(z), \sin(x) \cos(z), \cos(y) \sin(z), \sin(y) \sin(z)) \end{cases} .$$

(d) Vérifier que l'image de f_3 est la sphère unité \mathbb{S}_3 .

(e) En quels points f_3 est-elle une immersion ?

Sous-variétés différentielles

4. UNE IMMERSION INJECTIVE NON PROPRE

On cherche à construire une immersion injective dont l'image n'est pas une sous-variété. Soient $0 < r < R$. On pose :

$$f : \begin{cases} \mathbb{R}^2 & \rightarrow \mathbb{R}^3 \\ (\theta, \varphi) & \mapsto ((R + r \cos(\varphi)) \cos(\theta), (R + r \cos(\varphi)) \sin(\theta), r \sin(\varphi)) \end{cases} .$$

(a) Montrer que f est une immersion. Dessiner son image.

(b) Montrer que f passe au quotient en une application continue injective \tilde{f} de $\mathbb{R}^2 / (2\pi\mathbb{Z})^2$ dans \mathbb{R}^3 .

Dans la suite, on notera π la projection canonique de \mathbb{R}^2 sur $\mathbb{R}^2 / (2\pi\mathbb{Z})^2$. On se donne maintenant un nombre $\alpha \in \mathbb{R} \setminus \mathbb{Q}$, et on pose :

$$g : \begin{cases} \mathbb{R} & \rightarrow \mathbb{R}^2 \\ t & \mapsto \alpha t \end{cases} .$$

(c) Montrer que $\mathbb{Z} + \alpha\mathbb{Z}$ est dense dans \mathbb{R} .

(d) En déduire que $\pi \circ g$ est injective, et que son image est dense dans $\mathbb{R}^2 / (2\pi\mathbb{Z})^2$.

(e) En déduire finalement que $f \circ g$ est une immersion injective, dont l'image n'est pas une sous-variété.

5. COURBES ELLIPTIQUES

Pour tout $(a, b) \in \mathbb{R}^2$, posons $H(a, b) := \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : y^2 = x^3 + ax + b\}$. On définit le *discriminant* comme étant la quantité $\Delta(a, b) := -16(4a^3 + 27b^2)$.

(a) Montrer que si $\Delta(a, b) \neq 0$, alors $H(a, b)$ est une sous-variété C^∞ de \mathbb{R}^2 .

(b) Supposons que $\Delta(a, b) = 0$. Pour quelles valeurs de (a, b) la courbe $H(a, b)$ est-elle une sous-variété de \mathbb{R}^2 ? Quel est sa régularité ?

(c) Pour quelles valeurs de (a, b) le sous-ensemble $H(a, b)$ est-il connexe ?

(d) Dessiner l'allure de $H(-1, b)$ en fonction de b .

6. SURFACES ORIENTABLES

Dans cet exercice, on identifie \mathbb{R}^2 avec \mathbb{C} par l'application $(x, y) \mapsto x + iy =: z$. Pour tout $n \geq 1$, soit $\pi_n : z \mapsto z^n$. On pose :

$$f : \begin{cases} \mathbb{R}^2 & \rightarrow \mathbb{R} \\ (x, y) & \mapsto y^2 - (x-1)^2(2 - (x-1)^2) \end{cases} .$$

Finalement, on pose $C_1 := f^{-1}(\{0\})$ et $C_n := \pi_n^{-1}(C_1) = (f \circ \pi_n)^{-1}(\{0\})$.

- (a) Quelles sont les valeurs régulières de f ? Dessiner les ensembles de niveau de f . Combien ont-ils de composantes connexes ?
- (b) Dessiner C_1, C_2 et C_3 .
- (c) Quels sont les points z de C_n admettant un voisinage U_z tel que $U_z \cap C_n$ est une sous-variété de \mathbb{R}^2 ?
- (d) Montrer que, pour tout $n \geq 1$, il existe une immersion C^∞ de $\mathbb{R}/2\pi\mathbb{Z}$ dans \mathbb{R}^2 dont l'image est C_n . Pour $n = 1$, on pourra considérer $\theta \mapsto (1 + \sqrt{2} \sin(\theta), \cos(2\theta))$.
- (e) Pour tout $\varepsilon \in \mathbb{R}$ et $n \geq 1$, on note $\Sigma_n(\varepsilon)$ l'ensemble des solutions dans $\mathbb{C} \times \mathbb{R}$ de l'équation :

$$f(z^n)^2 + t^2 = \varepsilon^2.$$

Montrer qu'il existe $\varepsilon > 0$ tel que, pour tout $n \geq 1$, pour tout $\varepsilon \in (0, \varepsilon_0)$, l'ensemble $\Sigma_n(\varepsilon)$ soit une sous-variété C^∞ compacte, connexe et de dimension 2 de $\mathbb{C} \times \mathbb{R} \simeq \mathbb{R}^3$.

- (f) Montrer qu'il existe un revêtement de degré n de $\Sigma_n(\varepsilon)$ sur $\Sigma_1(\varepsilon)$.

7. QUELQUES GROUPES DE LIE ET ESPACES HOMOGÈNES

Soient $1 \leq p, k \leq n$ des entiers. On note $M_{n,k}(\mathbb{R})$ l'ensemble des matrices à coefficients réels, à n lignes et à k colonnes. On sait que $M_{n,k}(\mathbb{R}) \simeq \mathbb{R}^{nk}$. De plus, on distingue dans $M_{n,n}(\mathbb{R})$ les matrices suivantes :

- I_n est la matrice identité ;
- pour tout $p \in \llbracket 0, n \rrbracket$,

$$I_{p,n-p} := \begin{pmatrix} I_p & 0 \\ 0 & -I_{n-p} \end{pmatrix};$$

- Pour tout $n \geq 1$:

$$J_n := \begin{pmatrix} 0 & I_n \\ -I_n & 0 \end{pmatrix}.$$

Montrer que les ensembles suivants, vus comme sous-ensembles de \mathbb{R}^{nk} , sont des sous-variétés C^∞ . Calculer leur dimension. Expliciter leur espace tangent en I_n quand c'est possible. Déterminer si ces variétés sont compactes.

- (a) $GL_n(\mathbb{R}) = \{A \in M_{n,n}(\mathbb{R}) : \det(A) \neq 0\}$;
- (b) $SL_n(\mathbb{R}) = \{A \in M_{n,n}(\mathbb{R}) : \det(A) = 1\}$;
- (c) $O(p, n-p) = \{A \in M_{n,n}(\mathbb{R}) : {}^t A I_{p,n-p} A = I_{p,n-p}\}^1$;
- (d) $Sp_n(\mathbb{R}) = \{A \in M_{2n,2n}(\mathbb{R}) : {}^t A J_n A = J_n\}^2$;
- (e) $V_{n,k}(\mathbb{R}) = \{A \in M_{n,k}(\mathbb{R}) : {}^t A A = I_k\}^3$.

On note $O(n) = O(n, 0)$. Pour finir, on s'intéresse de plus près aux variétés de Siefel. À n fixé, pour tous $1 \leq \ell \leq k \leq n$, on note $\pi_{k,\ell} : V_{n,k} \rightarrow V_{n,\ell}$ l'application qui consiste à ne conserver que les ℓ premières colonnes.

- (f) À quels espaces correspondent $V_{n,1}(\mathbb{R})$ et $V_{n,n}(\mathbb{R})$?
- (g) Montrer que, pour tout $x \in V_{n,\ell}(\mathbb{R})$, l'espace $\pi_{k,\ell}^{-1}(x)$ est une sous-variété homéomorphe à $V_{n-\ell,k-\ell}(\mathbb{R})$.

Espace tangent et champs de vecteurs

8. THÉORÈME DE LA BOULE CHEVELUE

Soit M une sous-variété C^k de dimension n . Un champ de vecteurs $C^{k'}$ sur M , où $k' \leq k-1$, est un application $X \in C^{k'}(M, \mathbb{R}^n)$ telle que $X(p) \in T_p M$ pour tout $p \in M$. Le théorème de la boule chevelue est le suivant :

Théorème 1.

Soit $n \geq 0$ un entier pair. Soit X un champ de vecteurs continu sur \mathbb{S}_n . Alors X s'annule en au moins un point.

On s'intéresse ici à une preuve en dimension 2, qui a l'avantage de faire intervenir la notion d'indice de lacets. Soient $N := (0, 0, 1)$ et $S := (0, 0, -1)$ les pôles Nord et Sud de la sphère. Soient $\varphi_N : \mathbb{S}_2 \setminus \{N\} \rightarrow \mathbb{R}^2 \simeq \mathbb{C}$ et $\varphi_S : \mathbb{S}_2 \setminus \{S\} \rightarrow \mathbb{R}^2 \simeq \mathbb{C}$ les projections stéréographiques correspondantes, divisées par 2. On rappelle que, pour tout x dans $\mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\}$,

$$\varphi_N \circ \varphi_S^{-1}(x) = \varphi_S \circ \varphi_N^{-1}(x) = \frac{x}{\|x\|^2}.$$

Avant toutes choses, on va construire des champs de vecteurs sur \mathbb{S}_2 qui s'annulent en peu de points.

- (a) Écrire un champ de vecteurs sur \mathbb{S}_2 qui s'annule en exactement deux points.

1. Pour $p = 0$, il s'agit des groupes orthogonaux.
 2. Il s'agit des groupes symplectiques.
 3. Ces ensembles sont aussi appelés variétés de Siefel.

- (b) Soit Y le champ de vecteur constant égal à $(1, 0)$ sur \mathbb{R}^2 . Expliciter $\varphi_N^*(Y)$, et montrer qu'il se prolonge en un champ de vecteurs continu sur \mathbb{S}_2 , qui s'annule uniquement en N .

Soit X un champ de vecteurs continu sur \mathbb{S}_2 qui ne s'annule pas.

- (c) On pose $X_N := \varphi_{N*}X$. Montrer que $\text{ind}(X_{N|\mathbb{S}_1}) = 0$. De même, si l'on pose $X_S := \varphi_{S*}X$, montrer que $\text{ind}(X_{S|\mathbb{S}_1}) = 0$.
 (d) Montrer que $\varphi_N \circ \varphi_S^{-1}$ vaut l'identité sur \mathbb{S}_1 . Pour $x = (\cos(\theta), \sin(\theta)) \in \mathbb{S}_1$, calculer $D_x(\varphi_N \circ \varphi_S^{-1})$.
 (e) En déduire que $\text{ind}(X_{N|\mathbb{S}_1}) = 2 - \text{ind}(X_{S|\mathbb{S}_1})$. Conclure.

Finalement, examinons des variétés qui ne sont pas des sphères de dimension paire.

- (f) Trouver un champ de vecteurs continu sur $\mathbb{T}^n = \mathbb{R}^n / \mathbb{Z}^n$ qui ne s'annule pas.
 (g) Soit $n \geq 0$. On plonge \mathbb{S}_{2n+1} dans $\mathbb{R}^{2n+2} \simeq \mathbb{C}^{n+1}$. Faire agir \mathbb{S}_1 sur \mathbb{C}^{n+1} , et donc sur \mathbb{S}_{2n+1} , par multiplication des coordonnées. En déduire un champ de vecteurs \mathcal{C}^∞ ne s'annulant pas sur \mathbb{S}_{2n+1} .

9. HOMOGRAPHIES

On note $\mathbb{H} := \{z \in \mathbb{C} : \Im(z) > 0\}$ le demi-plan de Poincaré. L'ensemble des bijections holomorphes de \mathbb{H} est le groupe de Möbius, qui est isomorphe à $PSL_2(\mathbb{R})$ via :

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \cdot z := \frac{az + b}{cz + d}.$$

Étant donnée $M \in PSL_2(\mathbb{R})$, on note φ_M l'homographie qui lui est associée.

Pour tout $z \in \mathbb{H}$, pour tous $v, w \in T_z\mathbb{H}$, on pose :

$$\langle v, w \rangle_z = \frac{(v, w)}{\Im(z)^2},$$

où (\cdot, \cdot) est le produit scalaire usuel.

- (a) Montrer que $\Im(A \cdot z) = |cz + d|^{-2} \Im(z)$.
 (b) On se donne maintenant $z \in \mathbb{H}$ et $v, w \in T_z\mathbb{H}$. Soit $M \in PSL_2(\mathbb{R})$. Calculer $T\varphi_M(z, v)$.
 (c) Montrer que $\langle T_z\varphi_M(v), T_z\varphi_M(w) \rangle_{\varphi_M(z)} = \langle v, w \rangle_z$.