

Ergodicité de transformations chaotiques

Dans tout ce développement, on travaillera avec la transformation logistique de paramètre 4 :

$$f_4 : \begin{cases} [0, 1] & \rightarrow [0, 1], \\ x & \mapsto 4x(1-x). \end{cases}$$

Étant donné un point  $x \in [0, 1]$ , on définit par récurrence une suite  $(x_n)_{n \geq 0}$  :

$$\begin{cases} x_0 & = x ; \\ x_{n+1} & = f_4(x_n) \quad \forall n \geq 0. \end{cases} \tag{0.1}$$

## 1 Équidistribution temporelle

Comme on peut l’observer avec la plupart des outils à disposition (graphe de la suite, diagramme en toile d’araignée, liste des valeurs de la suite), les valeurs successives de la suite  $(x_n)_{n \geq 0}$  dépendent fortement de la valeur de  $x$ . On va s’intéresser aux propriétés *statistiques* de cette suite, qui seront robustes.

Afin de pouvoir observer facilement le comportement de la suite pour des valeurs initiales  $x$  différentes, on va tirer la valeur de  $x$  au hasard uniformément<sup>1</sup> dans l’intervalle  $[0, 1]$  :

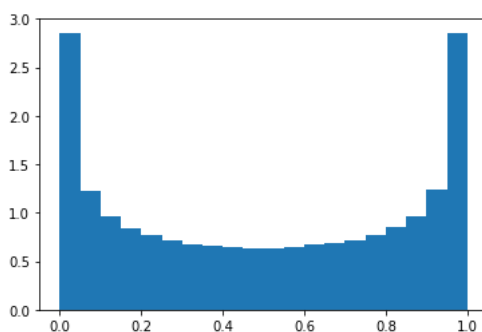
---

```
x = numpy.random.uniform(0, 1)
```

---

On va tracer l’histogramme du  $N$ -uplet  $(x_n)_{0 \leq n \leq N-1}$  pour une valeur de  $N$  assez élevée, afin de voir comment les valeurs de la suite  $(x_n)_{n \geq 0}$  se répartissent dans l’intervalle  $[0, 1]$ . Tout ce qui suit sera valable pour *presque toute* valeur de  $x$ , mais peut être faux pour des valeurs particulières, telles que 0, 1/2 ou 1.

Fixons le nombre de classes. Quand on prend des valeurs de  $N$  suffisamment grandes, on voit que l’histogramme converge vers un histogramme limite, qui ne dépend pas du point  $x$  choisi (il suffit de refaire l’expérience avec d’autres nombres  $x$  choisis au hasard pour s’en convaincre) :



Histogramme des  $10^6$  premières valeurs de la suite  $(x_n)_{n \geq 0}$  avec 20 classes.

Soit  $[a_k, a_{k+1}]$  une des classes de l’histogramme. Par définition d’un histogramme, la hauteur de la barre correspondante est de  $\#\{n < N : x_n \in [a_{k+1} - a_k]\} / (N(a_{k+1} - a_k))$ . La convergence des histogrammes signifie donc qu’il existe une constante  $c_k > 0$  telle que :

$$\lim_{N \rightarrow +\infty} \frac{\#\{n < N : x_n \in [a_{k+1} - a_k]\}}{N(a_{k+1} - a_k)} = c_k.$$

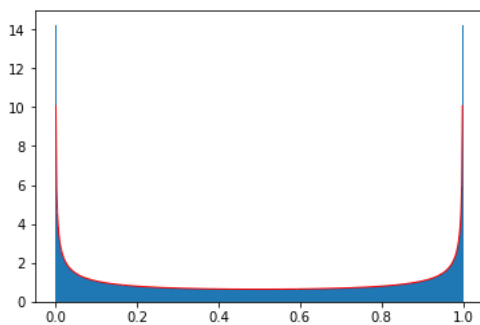
La constante  $c_k$  est connue (par des moyens non élémentaires) :

$$c_k = \frac{1}{(a_k - a_{k+1})} \int_{a_k}^{a_{k+1}} \frac{1}{\pi \sqrt{x(1-x)}} dx.$$

Cela a deux conséquences. D’une part, si la classe  $[a_k, a_{k+1}]$  est suffisamment fine, alors la fonction  $\varphi(x) := \frac{1}{\pi \sqrt{x(1-x)}}$  est presque constante sur cette intervalle, et donc presque égale à sa valeur moyenne  $c_k$ . L’histogramme devrait donc être proche du graphe de la fonction  $\varphi$ , ce qui s’observe expérimentalement :

---

<sup>1</sup> Il existe de nombreuses façons de tirer au hasard un nombre, et le choix d’un tirage uniforme n’est pas innocent !



Histogramme des  $10^8$  premières valeurs de la suite  $(x_n)_{n \geq 0}$  avec 500 classes. Le graphe de  $\varphi$  est superposé en rouge.

D’autre part, cette convergence est valable quelques soient les valeurs de  $a_k$  et  $a_{k+1}$ . Autrement dit, pour tout sous-intervalle  $I \subset [0, 1]$ ,

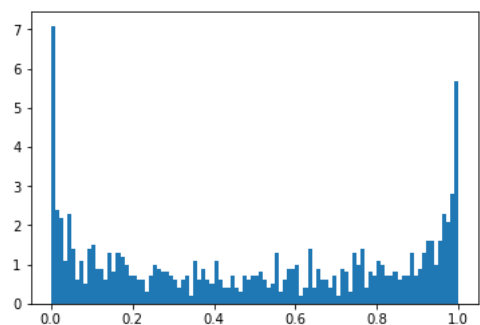
$$\lim_{N \rightarrow +\infty} \frac{\#\{n < N : x_n \in I\}}{N} = \int_I \frac{1}{\pi \sqrt{x(1-x)}} dx. \tag{1.1}$$

La *distribution temporelle* des valeurs de  $(x_n)_{0 \leq n \leq N-1}$ , mise en évidence par des histogrammes assez fins, converge donc vers la distribution limite  $\varphi(x) dx$ . Ceci est valable pour presque tout point de départ  $x$ .

Pour tout sous-intervalle  $I \subset [0, 1]$ , par l’Équation (1.1), la suite  $(x_n)_{n \geq 0}$  va passer une proportion positive de son temps dans l’intervalle  $I$ . Ceci étant vrai pour tout  $I$ , aussi petit soit-il, les valeurs de la suite  $(x_n)_{n \geq 0}$  sont denses dans  $[0, 1]$ . Ce comportement est extrêmement différent de celui d’une suite convergente !

**Remarque 1.1** (Vitesse de convergence).

Pour des raisons liées au théorème central limite (en toute rigueur, au théorème de Donsker pour des processus chaotiques), si l’on dispose de  $C$  classes dans l’histogramme, il faut que le nombre d’itérations  $N$  soit au moins de l’ordre de  $C^2$ . Si  $N$  est trop petit, alors l’histogramme sera bruité :

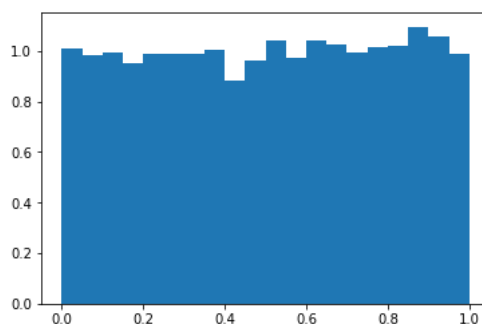


Histogramme des  $N = 10^3$  premières valeurs de la suite  $(x_n)_{n \geq 0}$  avec  $C = 100$  classes.

## 2 Équidistribution spatiale

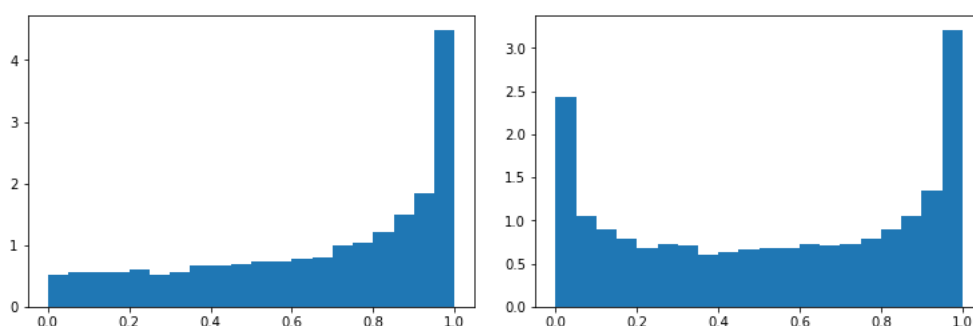
Au lieu de tirer une seule valeur initiale  $x$ , on va tirer un grand nombre de valeurs initiales indépendamment. Ce point de vue intervient naturellement en physique : dans ce cadre, la transformation  $f_4$  peut décrire l’évolution d’un système physique, et les valeurs initiales correspondent un grand nombre de particules indépendantes soumises à cette évolution.

Si l’on tire ces valeurs initiales uniformément alors, par la loi des grands nombres, elles seront à peu près uniformément réparties dans  $[0, 1]$ . Cela peut se voir grâce à un histogramme.



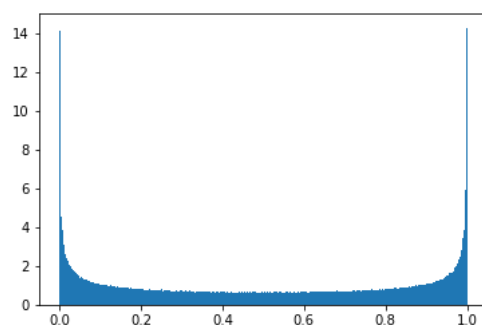
Histogramme des valeurs de  $10^4$  réels tirés uniformément dans  $[0, 1]$  et répartis en 20 classes.

On peut appliquer la transformation  $f_4$  à chacune de ces valeurs. On observe que l'histogramme est modifié. On peut continuer à appliquer  $f_4$ , et observer comment l'histogramme correspondant évolue. Physiquement, cela correspond à l'observation de la distribution des particules au temps 1, au temps 2, etc.



À gauche : histogramme des valeurs de  $f_4(x)$  pour  $10^4$  réels  $x$  tirés uniformément dans  $[0, 1]$ , avec 20 classes. À droite : de même avec  $f_4(f_4(x))$ .

On observe que l'histogramme s'est rapproché de celui observé dans la première partie ! Ceci est de plus en plus marquant au fur et à mesure que l'on itère le système.



Histogramme des valeurs de  $f_4^{(100)}(x)$  pour  $10^6$  réels  $x$  tirés uniformément dans  $[0, 1]$ , avec 500 classes.

Si l'on attend suffisamment, la *distribution spatiale* des particules se rapproche donc de la distribution temporelle observée en première partie. En physique, ce fait est appelé **hypothèse ergodique**, et fut formulé par Ludwig Boltzmann en 1871 : en présence d'un système chaotique, comme un gaz, la distribution spatiale des particules est identique à la distribution temporelle d'une particule.